

Пневматический привод одностороннего действия

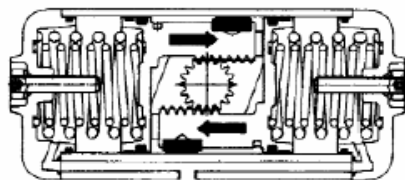
Single acting actuators

Описание

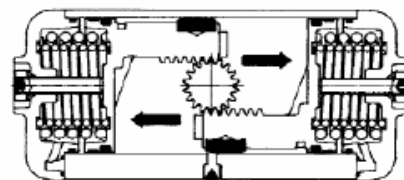
Presentation

- Пневматический привод одностороннего действия (серия - простое регулирование) (вид сверху)

Single adjustment single acting actuator (top view)



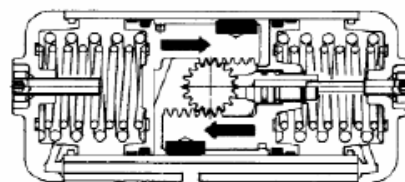
Открыто / Open



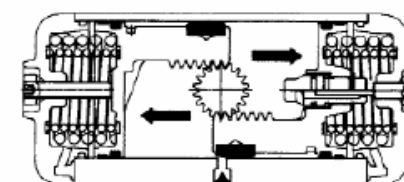
Закр. / Closed подача воздуха / in air

- Пневматический привод одностороннего действия (серия - двойное регулирование) (вид сверху)

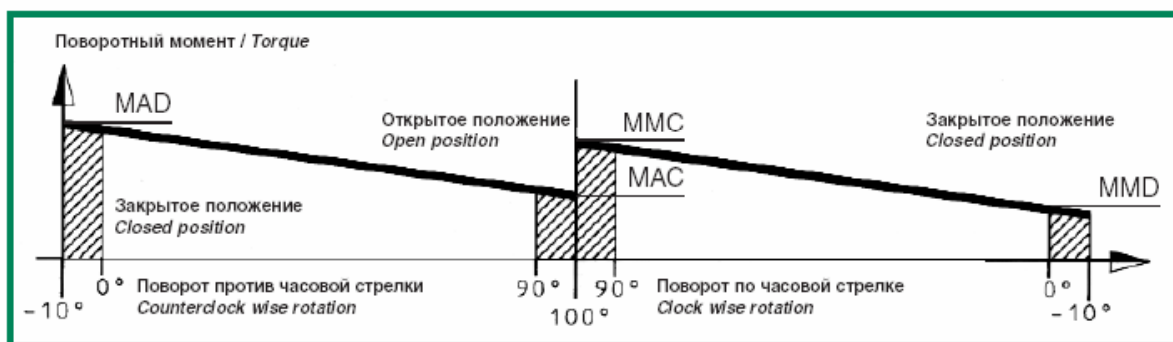
Double adjustment single acting actuator (top view)



Открыто / Open



Закр. / Closed подача воздуха / in air



Руководство по выбору пневматического привода одностороннего действия

How to choose a single acting actuator

Исходя из вышеуказанного графика, мы можем заметить, что поворотный момент пневматического привода одностороннего действия уменьшается при движении. Это происходит потому, что пружины тормозят поршень при сдавливании и накапливают энергию, которая будет выдана при движении в противоположном направлении. Поворотный момент пневматического привода одностороннего действия определяется следующими четырьмя фундаментальными величинами:

Referring to the above chart, you can see that the torque of a single acting actuator is constant, but is a decreasing one. This is due to the action of the springs, that counteract with the piston movement when compressed; and accumulate energy that will be available in a decreasing way during the rotation universal. The torque of the actuator is defined by 4 fundamental values:

При открытии:

Opening rotation:

- MAD = Поворотный момент отпущенных пружин.
- MAC = Поворотный момент напряженных пружин.

- MAD = actuator torque with released springs.
- MAC = actuator torque with compressed springs.

При закрытии:

Closing rotation:

- MMC = Поворотный момент отпущенных пружин.
- MMD = Поворотный момент напряженных пружин.

- MMC = torque with compressed springs.
- MMD = torque with released springs.

Пользователь может выбрать подходящую модель привода следующим параметрам:

The user can proceed to the choice of the proper model accordingly to his requirements and to the following suggestions:

1. Определить максимальный поворотный момент задвижки.
2. Увеличить его на 25 - 50% (в зависимости от типа задвижки и эксплуатационных условий), чтобы включить запасной коэффициент.
3. Далее, сравните полученную величину с таблицей поворотных моментов привода (в зависимости от давления подаваемого воздуха) и найдите большую или такую же величину в таблице, но беря в расчет меньшую из величин MMD и MAD.
4. Если Вы нашли величину, то выберите подходящую модель пневматического привода в левой колонке.

1. Define the maximum torque of the valve to automate.
2. Increase by 25-50% (depending on the valve type and the working conditions) the torque value, in order to obtain a safety rate.
3. Then check and compare the obtained torque value with the torque table below (in correspondence to the air pressure supplied) to find a torque value equal or higher, but considering the lower value between MMD and MAC.
4. Once the torque value is found, select the proper actuator model by shifting to the left in column.